

Heterogenes Typaggregat: Record

- **Ausrichtung der Komponenten: (alignment)**
 - Ausrichtungseinschränkungen führen u.U. zu Speicherlücken
 - Bsp.: Sun Sparc Prozessor
 - `int` auf 4, `double` auf 8 Byte ausgerichtet
 - `struct ix {int i; double x}` braucht 16 Bytes (statt 12)
 - Alignmentanforderung:
 - kgV aller Alignments (bei Zweierpotenzen: Maximum)
- **Auswahl einer Komponente:**
 - Berechnung seiner Adresse und Dereferenzierung
- **Kopie eines Records:** Kopie seines Speicherbereichs
- **Vergleich von Records:** komponentenweise (ohne Lücken mit mglw. unterschiedlich belegten Bitmustern)

Typvereinigung: Union

- **Union-Variablen können Werte unterschiedlichen Typs haben**
 - Auswahl per Komponentennamen, wie beim Record
 - Bsp. in C: `union { int i; double x } a;`
a enthält entweder i oder x
- **Undiscriminated Union (in C)**
 - nicht typsicher: Folge `a.i=n; d=a.x;` möglich
 - Information über Fall muss getrennt gehalten werden
 - Speicherbedarf: Maximum des Bedarfs aller Alternativen
- **Discriminated Union (Haskell: `data U = I Int | D Double`)**
 - implementiert als Paar (Typfeld (tag), Datenfeld)
 - Interpretation des Datenfeldes nach Angabe im Typfeld
(oft vor der Laufzeit resolvierbar)

Homogenes Typaggregat: Array

- **zwei Mengen:**
 - Indexmenge (oft Integer) und
 - Wertmenge (Einträge im Array)
- **Speicherverbrauch:** Vielfaches des Verbrauchs eines Eintrags (keine Lücken zwischen Elementen)
- **Dimensionalität**
 - eindimensional: Vektor (C, Java, Pascal, Fortran)
 - zweidimensional: Matrix (Pascal, Fortran, C seit C99)
- **Besonderheiten in C**
 - Name eines Arrays ist zugleich Zeiger auf erstes Element
 - Addition auf Zeigern: `* (a+i)` gleich `a[i]` (`i` gewichtet)
 - bei Arraydurchlauf häufig Zeiger(in/de)kremente: `* (a++)`
 - Matrix ungleich Vektor von Vektoren (Syntax ähnlich!)

Speicherung einer Matrix

- blockweise Abbildung auf eindimensionalen Speicher
 - (a) row-major order: erster Index gibt Block an (Pascal, C99)
 - (b) column-major-order: zweiter Index gibt Block an (Fortran)

B[1, 1]
B[1, 2]
B[1, 3]
B[2, 1]
B[2, 2]
B[2, 3]

(a)

B[1, 1]
B[2, 1]
B[1, 2]
B[2, 2]
B[1, 3]
B[2, 3]

(b)

Figure 6.15 Array B in row-major (a) and column-major (b) order.

Speicherabbildung n -dimensionaler Arrays

- gegeben:

- $base(A)$ (Anfangsadresse des Arrays A im Speicher)
- el_size (Speicherbedarf für ein Arrayelement)
- UB_r/LB_r (obere/untere Grenze in Dimension r , $1 \leq r \leq n$)

- Berechnungen zur Übersetzungszeit:

(a) $LEN_r = UB_r - LB_r + 1$ (Ausdehnung in Dimension k)

(b) $LEN_PRODUCT_k = el_size * \prod_{r=k+1}^n LEN_r$ (Speicherbedarf für Arrayblock ab Dimension k)

(c) $zeroth_element(A) = base(A) - \sum_{k=1}^n LB_k * LEN_PRODUCT_k$

(Adresse von evtl. fiktivem Element an Index $[0, \dots, 0]$)

- zur Laufzeit bleibt übrig zu berechnen:

$$address(A[i_1, \dots, i_n]) = zeroth_element(A) + \sum_{k=1}^n i_k * LEN_PRODUCT_k$$

Array-Deskriptor (für die Codegenerierung)

- Adressberechnung ($zeroth_element$, $LEN_PRODUCT_k$ ($1 \leq k \leq n$))
- Bound-Checking (LB_r , LEN_r) ($1 \leq r \leq n$)

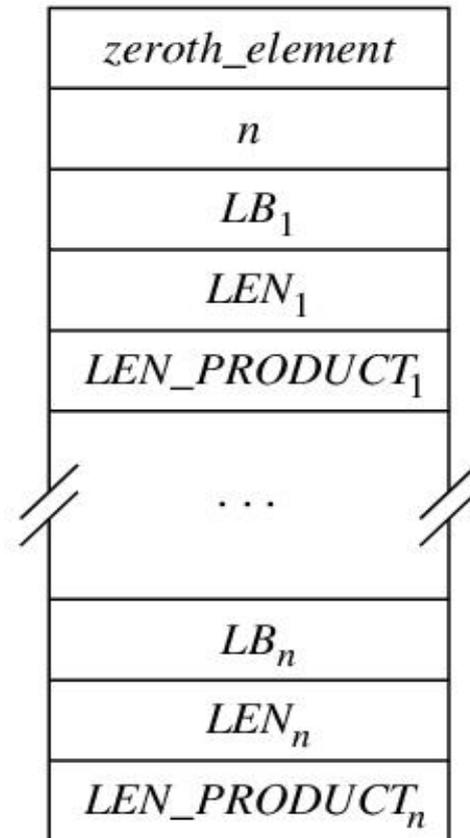


Figure 6.16 An array descriptor.

Mengentypen

- **kleine, endliche Mengen:** (set in Pascal)
 - repräsentiert als Bitvektor: ein Bit pro Element
 - i.d.R. Kardinalität \leq Wortlänge
 - Operationen = Maschinenoperationen
 - z.B. Vereinigung $\hat{=}$ bitweisem logischen Oder
- **unbeschränkte, endliche Mengen:** (set in SETL)
 - repräsentiert als ungeordnete, verkettete Liste
- **Dictionaries** (in Smalltalk, C++, Java)
 - repräsentiert durch Suchbäume
- **potenziell unendliche Mengen** (in Haskell)
 - gegeben durch charakteristische Funktion

Repräsentation von Objekttypen

Implementierung folgender Features:

0. Zugriff auf Felder und Methoden
1. Vererbung
2. Overriding von Methoden
3. Subtyp-Polymorphie
4. Dynamische Bindung
5. Mehrfachvererbung
6. Abhängige Mehrfachvererbung

Zugriff auf Felder und Methoden

Bsp.: Klasse A mit Feldern a1, a2 und Methoden m1, m2

- Laufzeitinformation: Record mit a1 und a2
- Tabelle zur Übersetzungszeit enthält m1_A und m2_A
- Methode m2_A (ein int-Argument) als C-Routine:

```
void m2_A(Class_A *this, int i) {  
    Body of method m2_A, accessing any  
    object field x as this->x  
}
```

- Aufruf a.m2(3):

```
void m2_A(&a, 3)
```

Feature 1: Vererbung

Bsp.: Klasse A mit Feldern a1, a2 und Methoden m1, m2

- Klasse B erweitert A um Feld b1 und Methode m3
- Laufzeitinformation für Klasse B: Record mit a1, a2, b1
- Tabelle zur Übersetzungszeit enthält m1_A, m2_A, m3_B
- Implementierung wie zuvor

Feature 2: Overriding von Methoden (1)

Bsp.:

- Klasse A mit Feldern a_1, a_2 und Methoden m_1, m_2
- Klasse B erweitert A um Feld b_1 und Methode m_3
- Klasse B definiert eine neue Methode m_2 , die sich für B -Objekte gegenüber der in A definierten m_2 -Methode durchsetzt (override)

Notation $m_N_Y_Z$:

Methode N ist (zuerst) *deklariert* in Klasse Y und *definiert* in Klasse Z

Methodentabelle

- für A : $m_1_A_A, m_2_A_A$
- für B : $m_1_A_A, m_2_A_B, m_3_B_B$

Feature 2: Overriding von Methoden (2)

- Methodentabelle

- für A: `m1_A_A`, `m2_A_A`
- für B: `m1_A_A`, `m2_A_B`, `m3_B_B`

- Übersetzung der Aufrufe von `m2`

- a Objekt der Klasse A: `a.m2(x) → m2_A_A(&a, x)`
- b Objekt der Klasse B: `b.m2(x) → m2_A_B(&b, x)`

- Implementierung von `m2`

```
void m2_A_A(Class_A *this, int i) { ... };  
void m2_A_B(Class_B *this, int i) { ... };
```

Feature 3: Subtyp-Polymorphie

- Klasse B erweitert Klasse A
- Zuweisung (pointer to class B) an (pointer to class A)

```
class_B *b; b = ...;
```

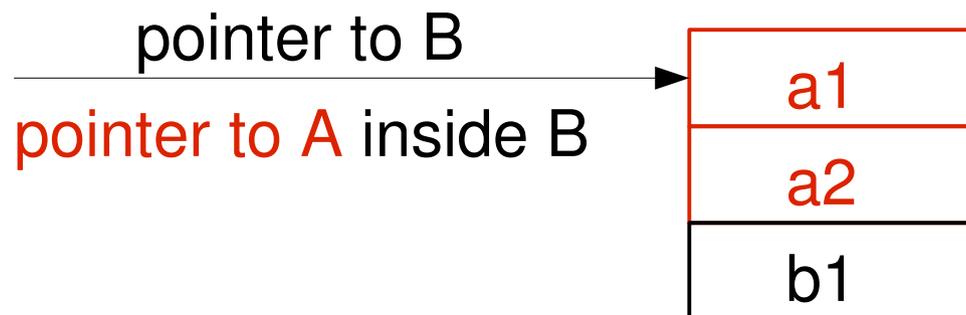
```
class_A *a; a = b;
```

- Implementierung durch Pointer-Supertyping

```
class A *a;
```

```
a = convert_ptr_to_B_to_ptr_to_A(b);
```

- Pointer-Konversion bis jetzt reiner Compilezeit-Aspekt



Feature 4: Dynamische Bindung (1)

- Klasse B erweitert Klasse A, definiert Methode m2 neu
- Pointer auf Klasse A kann auch auf Objekt der Klasse B zeigen
- Bezug von a.m2 () ?

(a) statische Bindung: → m2__A__A

(b) dynamische Bindung

(i) a Objekt der Klasse A: → m2__A__A

(ii) a Objekt der Klasse B: → m2__A__B

⇒ dynamische Typinformation in der Objektrepräsentation

⇒ Pointer (re)subtyping zum Aufruf von m2__A__B

Feature 4: Dynamische Bindung (2)

Bsp.: p Zeiger (auf Objekttyp A), Objekt vom Typ B

Übersetzung des Methodenaufrufs $p \rightarrow m2(3)$

```
switch (dynamic_type_of(p)) {  
    case Dynamic_class_A:  
        m2_A_A(p, 3);  
        break;  
    case Dynamic_class_B:  
        m2_A_B(convert_ptr_to_A_to_ptr_to_B(p), 3);  
        break;  
}
```

Feature 4: Dynamische Bindung (3)

- einfacher: Integration der Konversion in Methodenrumpf

```
void m2_A_B(Class_A *this_A, int i) {  
    Class_B *this;  
    this = convert_ptr_to_A_to_ptr_to_B(this_A);  
    Body of method m2_A_B, accessing any object field  
    x as this->x  
}
```

- Übersetzung des Methodenaufrufs $p \rightarrow m2(3)$

```
(dynamic_type_of(p) == Dynamic_class_A ? m2_A_A : m2_A_B)  
(p, 3)
```

- Optimierung: anstelle der Abfrage speichere die Adresse der Funktion in der dynamischen Typinformation

Feature 4: Dynamische Bindung (4)

dynamische Typinformation enthält Zeiger auf Dispatch-Tabelle mit allen Methoden der Klasse des Objekts

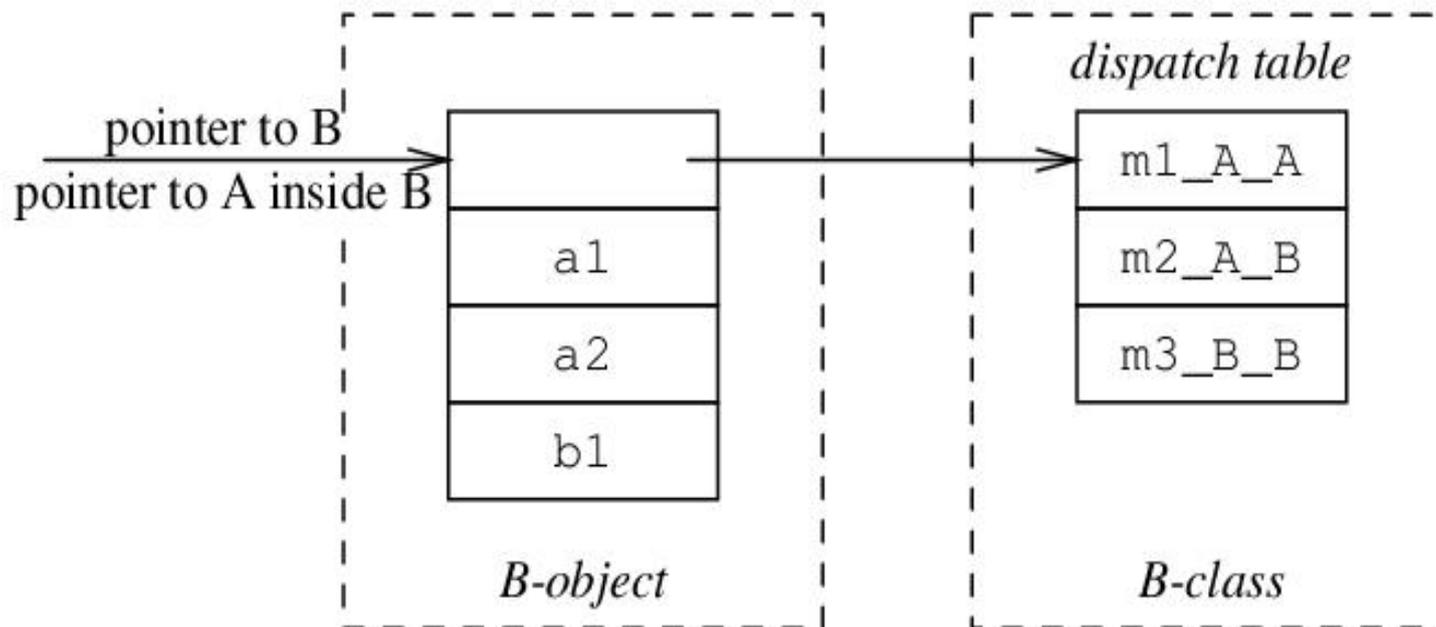
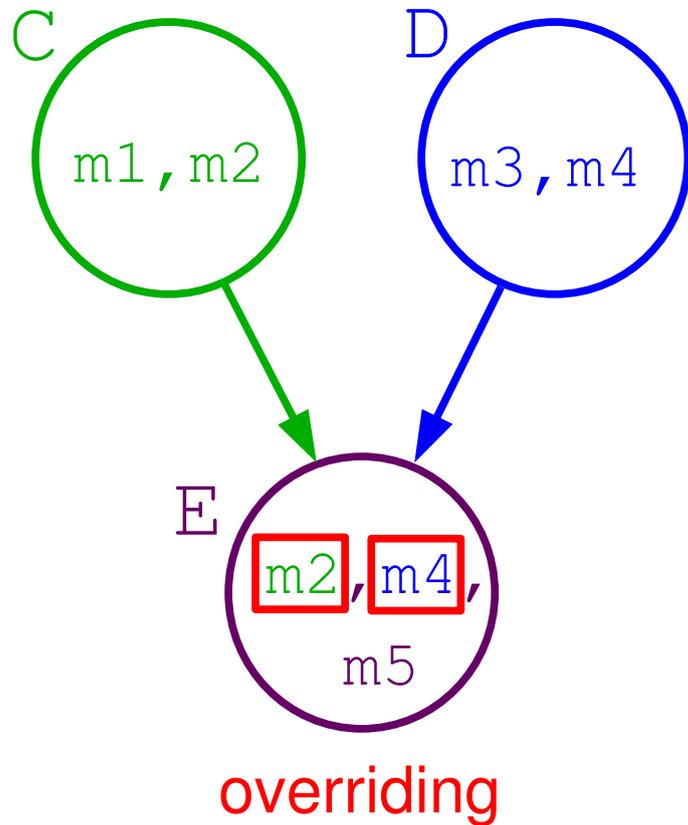


Figure 6.17 The representation of an object of class B.

Feature 5: Mehrfachvererbung (1)



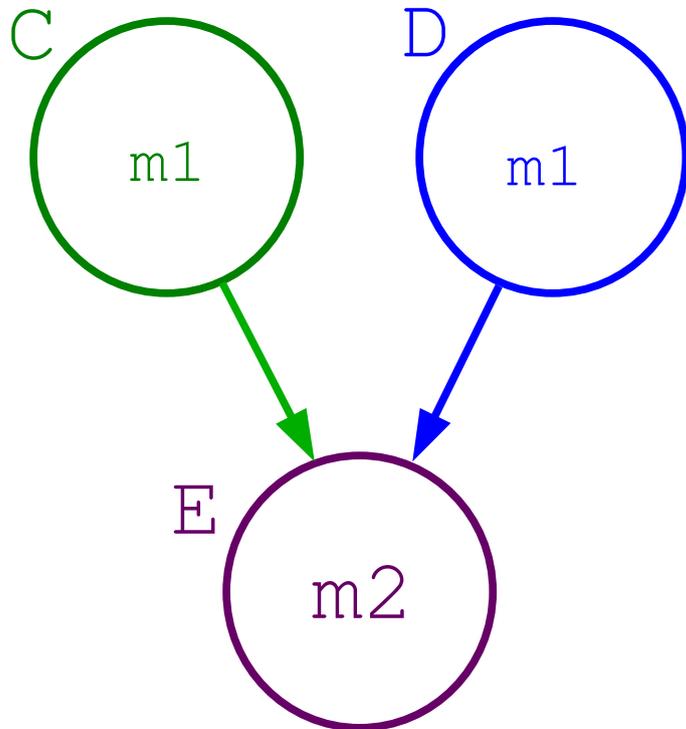
```
class C {
    field c1;
    field c2;
    method m1();
    method m2();
};

class D {
    field d1;
    method m3();
    method m4();
};

class E extends C, D {
    field e1;
    method m2();
    method m4();
    method m5();
};
```

Figure 6.18 An example of multiple inheritance.

Feature 5: Mehrfachvererbung (2)

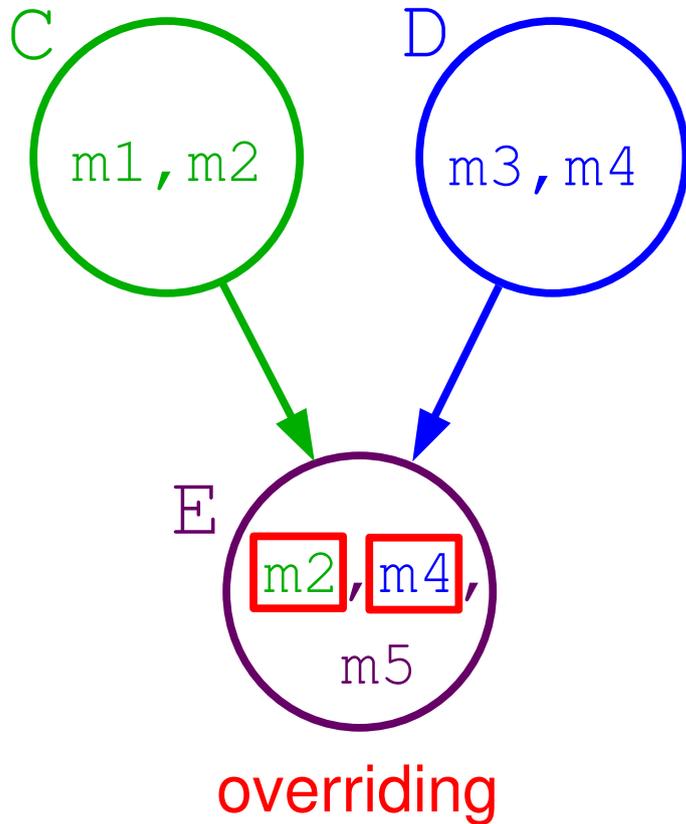


Problem Mehrdeutigkeit:

Welche Methode `m1` (aus `C` oder `D`) soll in `E` verwendet werden?

→ Auflösung muss durch die Programmiersprache definiert werden

Feature 5: Mehrfachvererbung (3)



Dispatch-Tabelle für Klasse E:

`m1_C_C`

`m2_C_E`

`m3_D_D`

`m4_D_E`

`m5_E_E`

Feature 5: Mehrfachvererbung (4)

supertyping:

```
convert_E_to_C(e) = e  
convert_E_to_D(e) =  
    e + sizeof(class C)
```

subtyping:

```
convert_C_to_E(c) = c  
convert_D_to_E(d) =  
    d - sizeof(class C)
```

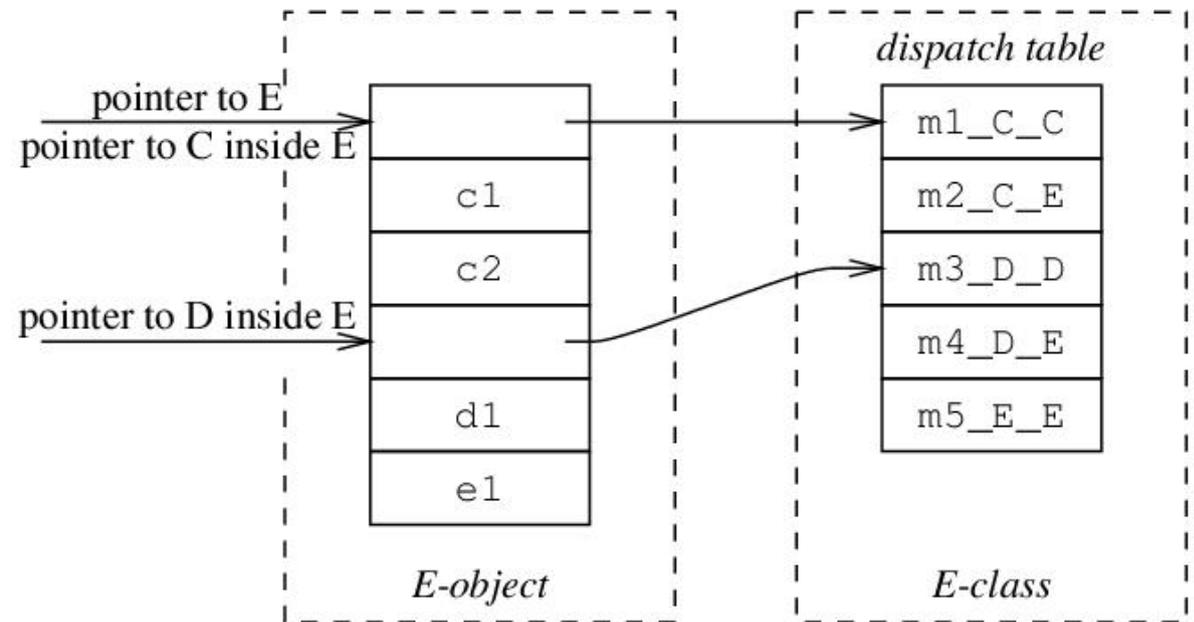


Figure 6.19 A representation of an object of class *E*.

Feature 6: Abhängige Mehrfachvererbung (1)

```
class A {  
    field a1;  
    field a2;  
    method m1();  
    method m3();  
};  
  
class C extends A {  
    field c1;  
    field c2;  
    method m1();  
    method m2();  
};  
  
class D extends A {  
    field d1;  
    method m3();  
    method m4();  
};  
  
class E extends C, D {  
    field e1;  
    method m2();  
    method m4();  
    method m5();  
};
```

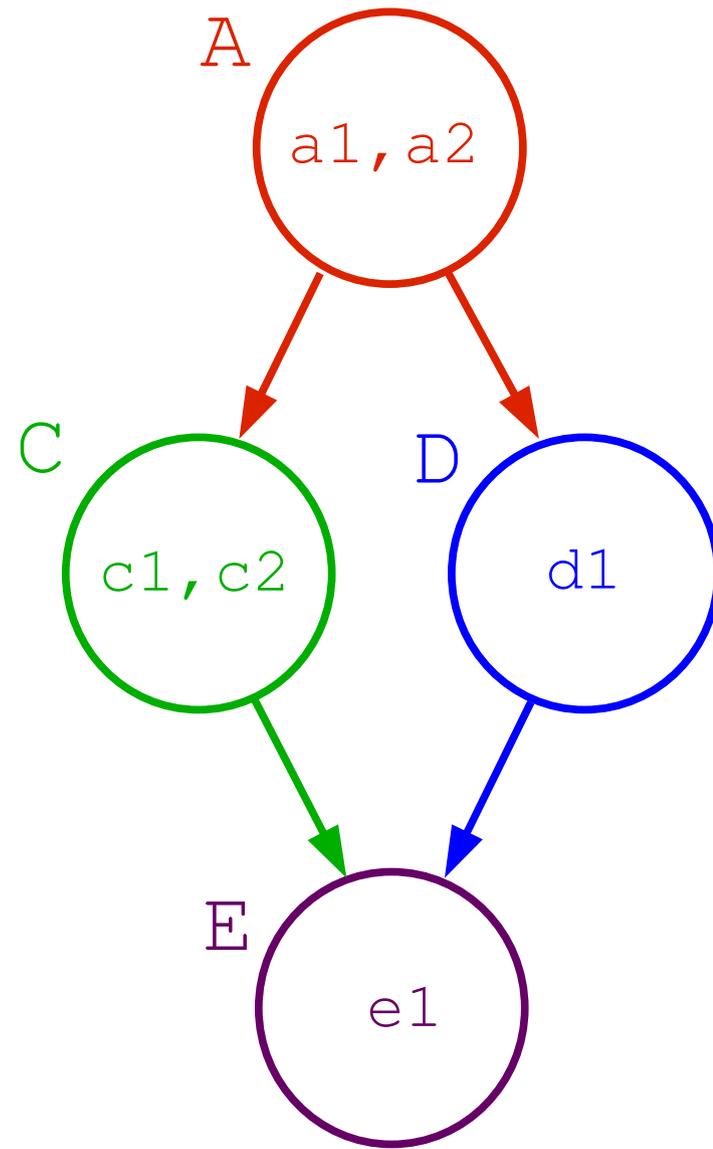
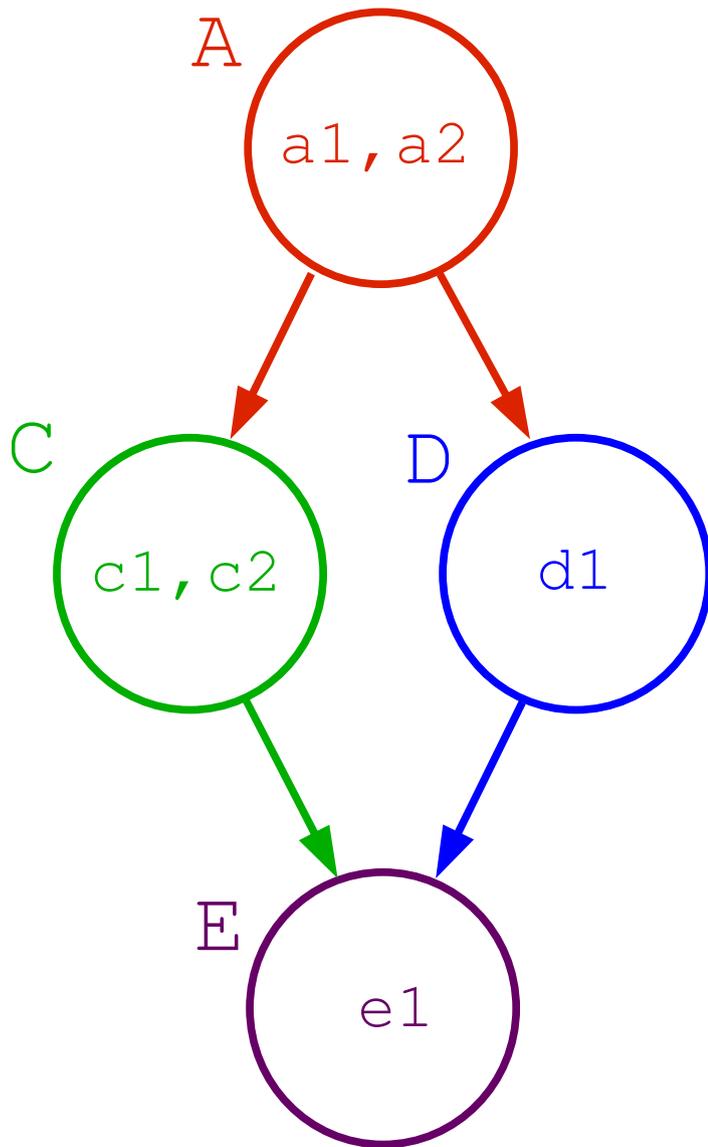


Figure 6.20 An example of dependent multiple inheritance.

Feature 6: Abhängige Mehrfachvererbung (2)



Normalfall:

$a1, a2$ in E nur einmal vorhanden

Problem, Kombination von ...

- alle Felder für E in *einem* Deskriptor
- D -Felder in D hinter A -Feldern
- D -Felder in E nicht hinter A -Feldern (dort sind schon die C -Felder)
- dynamische Bindung

Lösung: Laufzeit-Deskriptor

Feature 6: Abhängige Mehrfachvererbung (3)

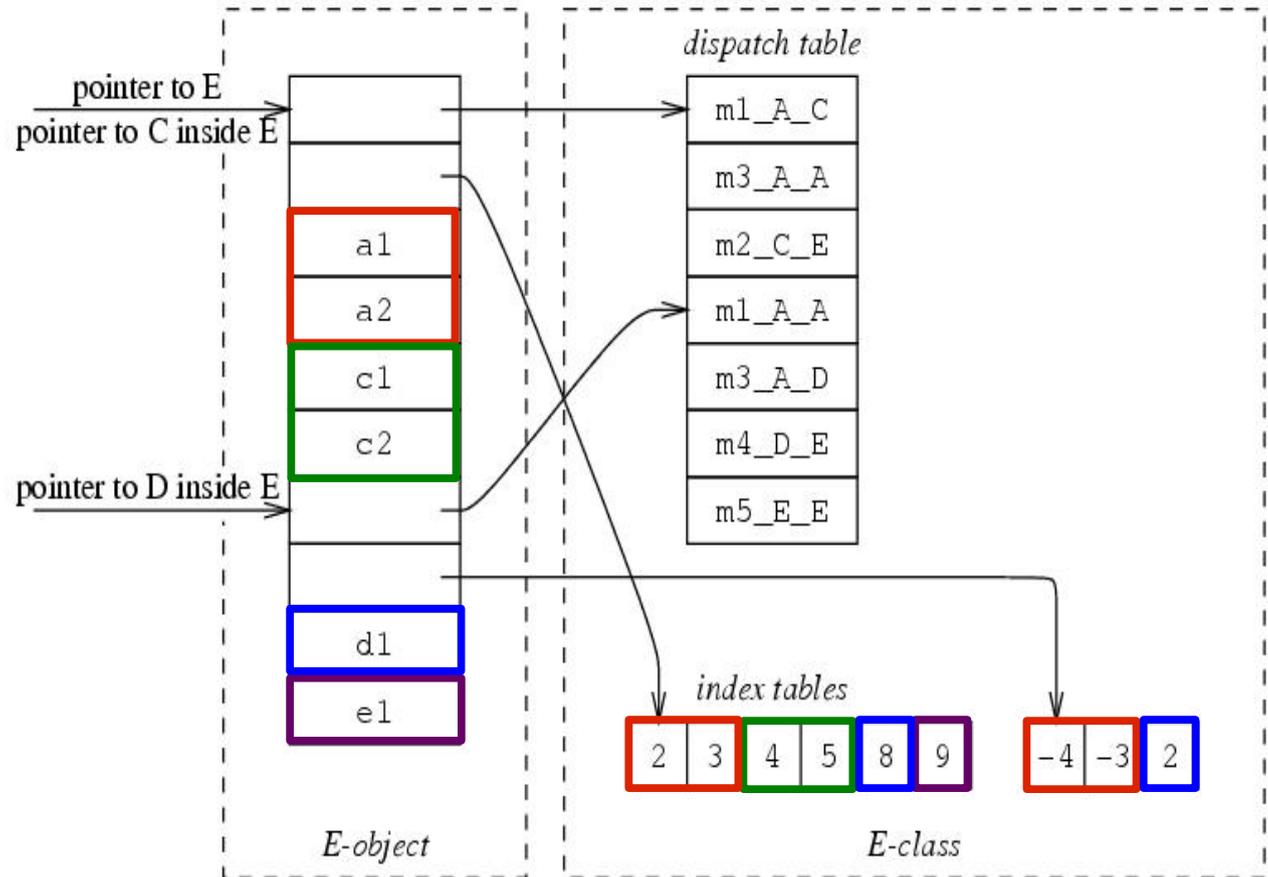
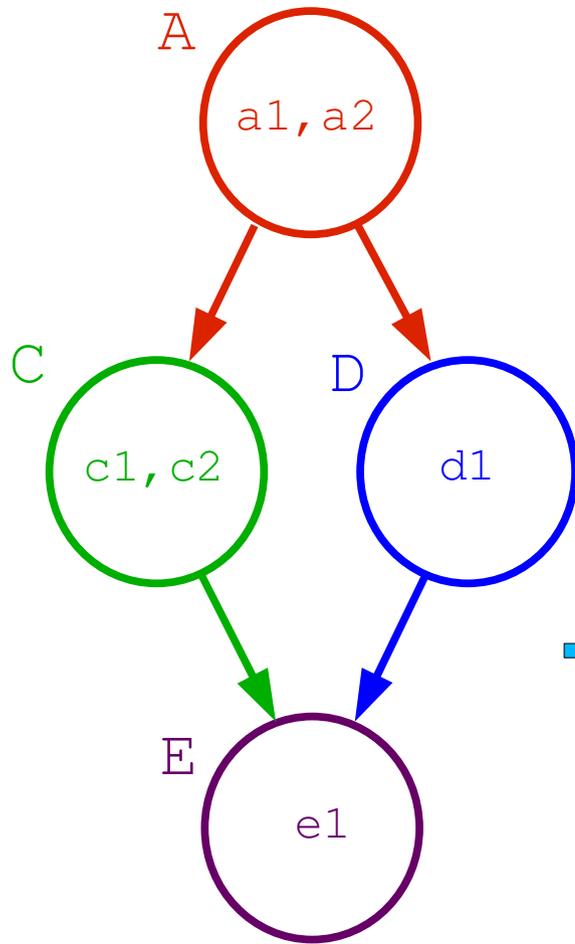


Figure 6.21 An object of class E, with dependent inheritance.

Routinen, Arten

(a) Subroutine (häufigste Form)

- aktiviert, arbeitet, beendet sich
- vergisst Zustand
- gibt Kontrolle an rufende Routine zurück

(b) Iterator

- arbeitet einen Schritt ab, merkt sich Position
- gibt Kontrolle an rufende Routine zurück
- Bsp.: `getchar()`

(c) Koroutine

- setzt Berechnung ab einer gemerkten Position fort
- arbeitet, bis ein bestimmtes Ereignis eintritt
- gibt Kontrolle an eine andere Koroutine ab
- Bsp.: Simulation in Simula, Producer/Consumer-Prinzip

Subroutinen, Aktivierungssegment

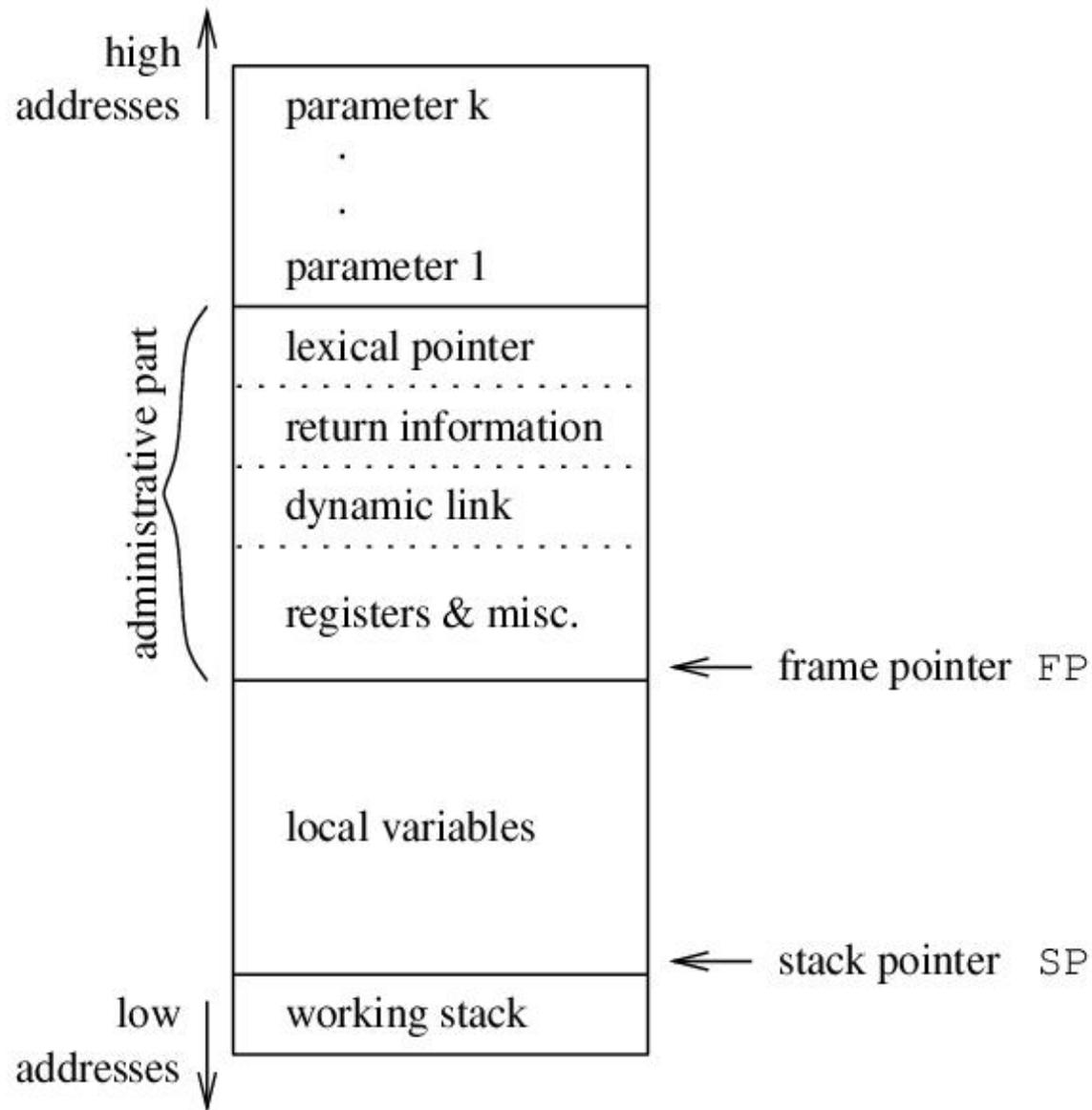


Figure 6.22 Possible structure of an activation record.

Iterator

- arbeitet einen Schritt ab, merkt sich Position
- gibt Kontrolle an rufende Routine zurück (`yield`)

```
void use_iterator(void) {
    int i;

    while ((i = get_next_int()) > 0) {
        printf("%d\n", i);
    }
}

int get_next_int(void) {
    yield 8;
    yield 3;
    yield 0;
}
```

The diagram illustrates the execution flow between the `use_iterator` and `get_next_int` functions. Three arrows originate from the `while` loop in `use_iterator` and point to the `yield` statements in `get_next_int`. From each `yield` statement, an arrow points back to the `while` loop, representing the return of control to the caller. The `yield` statements are `yield 8;`, `yield 3;`, and `yield 0;`.

Figure 6.23 An example application of an iterator in C notation.

Koroutinen

- setzt Berechnung ab einer gemerkten Position fort
- arbeitet, bis ein bestimmtes Ereignis eintritt (`empty_buffer`)
- gibt Kontrolle an eine andere Koroutine ab (`resume`)

```
char buffer[100];  
  
void Producer(void) {  
    while (produce_buffer()) {  
        resume(Consumer);  
    }  
    empty_buffer();    /* signal end of stream */  
    resume(Consumer);  
}  
  
void Consumer(void) {  
    resume(Producer);  
    while (!empty_buffer_received()) {  
        consume_buffer();  
        resume(Producer);  
    }  
}
```

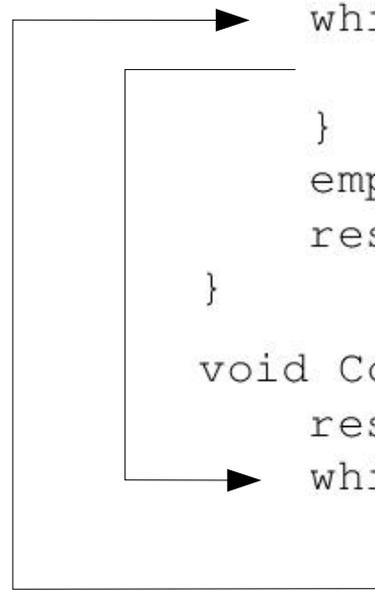


Figure 6.24 Simplified producer/consumer communication using coroutines.